Aufgabe 1. (26 Punkte)

Gegeben sei die Funktion

$$f^*(x) = \frac{\sinh x - \sin x}{x}$$

- a) Zeigen Sie, dass  $f^*(x)$  für alle  $x \neq 0$  durch eine Potenzreihe um x = 0 dargestellt werden kann. Geben Sie diese Reihe sowohl in Summenschreibweise an, als auch in aufzählender Schreibweise mit mindestens vier nicht verschwindenden Gliedern.
- b) Zeigen Sie, dass  $f^*$  zu einer Funktion  $f \in C^{\infty}(\mathbb{R})$  fortgesetzt werden kann. Geben Sie  $f^{(2014)}(0), f^{(2015)}(0)$  und  $f^{(2016)}(0)$  an.
- c) Zeigen Sie, dass das Infimum von f(x) an genau einer Stelle angenommen wird. Geben Sie an der Stelle x = 0 die Gleichung der Tangente und die Krümmung an.
- d) Entwickeln Sie die Funktion zweier Veränderlicher  $F(x,y) = \int_{x}^{y} f(t) dt$  in eine Taylorreihe um (0,0). Für welche (x,y) konvergiert diese Reihe gegen F(x,y)?

# Lösung

a) Es ist für alle  $x \in \mathbb{R}$ 

$$\sinh x - \sin x = \left[x + \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} + \frac{x^7}{7!} + \dots\right] - \left[x - \frac{x^3}{3!} + \frac{x^5}{5!} - \frac{x^7}{7!} + \dots\right] =$$

$$= 2\frac{x^3}{3!} + 2\frac{x^7}{7!} + 2\frac{x^{11}}{11!} + 2\frac{x^{15}}{15!} + \dots$$

Für alle  $x \neq 0$  gilt damit

$$f^*(x) = \frac{\sinh x - \sin x}{x} = \frac{2}{3!}x^2 + \frac{2}{7!}x^6 + \frac{2}{11!}x^{10} + \frac{2}{15!}x^{14} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2x^{4n+2}}{(4n+3)!}$$

b) Die Potenzreihe ist offenbar eine auch für x=0 definierte Funktion f(x), also eine Fortsetzung von  $f^*(x)$ . Als überall konvergente Potenzreihe ist sie auf ganz  $\mathbb{R}$  beliebig oft differenzierbar.

Die Ableitungen in der Entwicklungsmitte x=0 können aus der Reihe abgelesen werden. Weil die Koeffizienten von  $x^{2015}$  und  $x^{2016}$  beide 0 sind (die Hochzahlen haben bezüglich 4 nicht den Rest 2, sondern 3 bzw. 0), ist  $f^{(2015)}(0)=f^{(2016)}(0)=0$ . Der Koeffizient  $a_{2014}$  von  $x^{2014}$  verschwindet hingegen nicht:

$$f^{(2014)}(0) = 2014! \cdot a_{2014} = 2014! \cdot \frac{2}{2015!} = \frac{2}{2015}$$

c) Es ist f(0) = 0. Weil alle Reihenglieder positiv sind, ist für alle  $x \neq 0$ 

$$f(x) \ge \frac{2}{3!}x^2 > 0 = f(0)$$

Wegen f'(0) = 0 besitzt die Tangente im Minimum (0,0) die Gleichung y = 0. Wegen  $f''(0) = 2! \cdot \frac{2}{3!} = \frac{2}{3}$  ist die Krümmung dort

$$\kappa = \frac{f''(0)}{(1 + f'(0)^2)^{\frac{3}{2}}} = f''(0) = \frac{2}{3}$$

d) Man erhält die Reihe von F(x,y) durch gliedweises Integrieren:

$$F(x,y) = \int_{x}^{y} f(t) dt = \int_{x}^{y} \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2}{(4n+3)!} t^{4n+2} dt =$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{2t^{4n+3}}{(4n+3)\cdot (4n+3)!} \Big|_{x}^{y} = \sum_{n=0}^{\infty} \left[ \frac{2y^{4n+3}}{(4n+3)\cdot (4n+3)!} - \frac{2x^{4n+3}}{(4n+3)\cdot (4n+3)!} \right] =$$

$$= \frac{2(y^{3} - x^{3})}{3\cdot 3!} + \frac{2(y^{7} - x^{7})}{7\cdot 7!} + \frac{2(y^{11} - x^{11})}{11\cdot 11!} + \frac{2(y^{15} - x^{15})}{15\cdot 15!} + \dots$$

Dies gilt für alle  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ .

Aufgabe 2. (34 Punkte)

Gegeben sei die von  $n \in \mathbb{N}_0$  abhängige Differentialgleichung für y(x)

$$(1+n^2x^2)\cdot y' = y^n$$

- a) Für welche beiden Werte von n ist die Differentialgleichung linear? Prüfen Sie jeweils, ob die Gleichung homogen oder inhomogen ist. Wie lautet die allgemeine Lösung  $y_{allg}(x)$  in den beiden Fällen.
- b) Für welche Werte von n ist die Gleichung autonom? Für welche Werte von n ist sie separabel? Geben Sie in Abhängigkeit von n die allgemeine Lösung  $y_{allg}(x)$  der Differentialgleichung in impliziter Form an. (Eine Auflösung nach y ist also nicht verlangt.)
- c) Zeigen Sie, dass für gerades n alle Lösungen der Differentialgleichung monoton wachsend sind. Geben Sie für n=1 alle streng monoton fallenden Lösungen an.
- d) Berechnen Sie (in expliziter Form und inklusive Definitionsbereich) die Lösung  $y_1(x)$  des Anfangswertproblems

$$(1+16x^2)\cdot y' = y^4$$
,  $y(0) = -\sqrt[3]{\frac{16}{3\pi}}$ 

e) Bestimmen Sie in Abhängigkeit von  $n \in \mathbb{N}_0$  die Lösung  $y_2(x)$  des Anfangswertproblems

$$(1+n^2x^2)\cdot y' = y^n$$
,  $y(87) = 0$ 

#### Lösung

a) Die Differentialgleichung ist offenbar für n=1 linear, aber auch für n=0, weil dann die Funktion y selbst gar nicht mehr in der Gleichung auftaucht. Die beiden Gleichungen sind

$$y' = 1$$
 (für  $n = 0$ ) und  $y' - \frac{1}{1 + x^2} \cdot y = 0$  (für  $n = 1$ )

Die Gleichung für n=0 ist inhomogen, das Störglied ist s(x)=1. Sie besitzt offenbar die allgemeine Lösung

$$y_{allq}(x) = x + C \quad (C \in \mathbb{R})$$

Die Gleichung für n=1 ist homogen. Sie besitzt die allgemeine Lösung

$$y_{alla}(x) = C \cdot e^{\arctan x} \quad (C \in \mathbb{R})$$

b) Die Gleichung ist nur für n=0 autonom. Ansonsten tritt die unabhängige Variable x explizit in der Gleichung auf. Die Gleichung ist aber für alle  $n \in \mathbb{N}_0$  separabel, kann also mittels Trennung der Veränderlichen gelöst werden. Für  $n \geq 2$  und  $y \neq 0$  ergibt sich

$$\int \frac{dy}{y^n} = \int \frac{dx}{1 + n^2 x^2} \quad \Leftrightarrow \quad \frac{y^{1-n}}{1 - n} = \frac{1}{n} \arctan nx + C \ (C \in \mathbb{R})$$

Die allgemeine Lösung  $y_{alla}(x)$  besteht für  $n \ge 2$  aus der konstanten Lösung y = 0 und

$$y^{1-n} = \frac{1-n}{n} \arctan nx + C \ (C \in \mathbb{R})$$

Für n < 2 wurde die allgemeine Lösung schon in der vorigen Teilaufgabe angegeben.

c) Für gerades n ist

$$y' = \underbrace{\frac{1}{1 + n^2 x^2}}_{>0} \cdot \underbrace{y^n}_{\geq 0} \geq 0$$

Da  $e^{\arctan x}$  als Hintereinanderausführung streng monoton wachsender Funktionen auch streng monoton wachsend ist, sind für n=1 genau die Lösungen  $C \cdot e^{\arctan x}$  mit C < 0 streng monoton fallend.

d) Bekannt ist bereits, dass

$$y^{1-n} = \frac{1-n}{n} \arctan nx + C$$
, also  $y^{-3} = -\frac{3}{4} \arctan 4x + C$   $(C \in \mathbb{R})$ 

Die Anfangsbedingung liefert  $C=-\frac{3\pi}{16}$ . Um den Kehrwert bilden zu können, darf die rechte Seite nicht 0 sein, also

$$\arctan 4x \neq -\frac{\pi}{4} \iff 4x \neq -1 \iff x \neq -\frac{1}{4}$$

Wegen der Anfangsbedingung bei x=0 muss  $x>-\frac{1}{4}$  sein. Die gesuchte Lösung ist dann

$$y_1(x) = \frac{-1}{\sqrt[3]{\frac{3}{4}\arctan 4x + \frac{3\pi}{16}}}, \quad x > -\frac{1}{4}$$

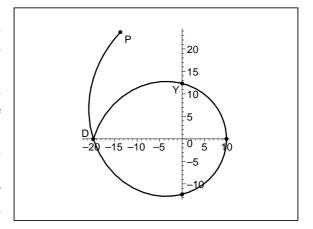
e) Für n=0 ergibt die Anfangsbedingung 0=87+C, also  $y_2(x)=x-87$ . Für n=1 ergibt die Anfangsbedingung  $0=C\cdot 1$ , also  $y_2(x)\equiv 0$ . Dies ist auch die Lösung für  $n\geq 2$ . Der Definitionsbereich ist in allen Fällen ganz  $\mathbb{R}$ .

## Aufgabe 3. (30 Punkte)

Die nachstehend skizzierte Kurve K kann in Polarkoordinaten beschrieben werden durch

$$K: \quad r = r(\varphi) = \varphi^2 + \pi^2; \qquad \varphi \in [-\frac{4}{3}\pi, \pi]$$

- a) Zum Winkel  $\varphi=-\frac{4\pi}{3}$  gehört der markierte Kurvenpunkt P. Geben Sie für P die Polarkoordinaten  $(r_P,\varphi_P)$  und die kartesischen Koordinaten  $(x_P,y_P)$  an.
- b) Zeigen Sie, dass die Kurve glatt ist. Geben Sie für K eine zulässige Parameterdarstellung mit P als Anfangspunkt an und eine zweite mit P als Endpunkt.
- c) Bestimmen Sie im Schnittpunkt Y mit der positiven y-Achse die Tangente in der Form y = mx + b.
- d) Zeigen Sie, dass die Kurve K genau einen Doppelpunkt D besitzt. Berechnen Sie den Inhalt F der von der Kurve K vollständig eingeschlossenen Fläche.



e) Geben Sie eine geschlossene Teilkurve  $K_g$  von K in Polarkoordinaten an. Ist diese Kurve glatt? Ist sie doppelpunktfrei?

### Lösung

a) Für Polarkoordinaten  $(r, \varphi)$  muss  $r \ge 0$  und  $\varphi \in [0, 2\pi)$  sein. Deshalb ist

$$r_P = r(-\frac{4\pi}{3}) = \frac{16\pi^2}{9} + 9\pi^2 = \frac{25\pi^2}{9} \text{ und } \varphi_P = -\frac{4\pi}{3} + 2\pi = \frac{2\pi}{3}$$

Die kartesischen Koordinaten  $(x_P, y_P)$  von P ergeben sich zu

$$x_P = r \cdot \cos \varphi = \frac{25\pi^2}{9} \cdot \cos \frac{2\pi}{3} = -\frac{25\pi^2}{9} \cdot \sin \frac{\pi}{6} = -\frac{25\pi^2}{18}$$

$$y_P = r \cdot \sin \varphi = \frac{25\pi^2}{9} \cdot \sin \frac{2\pi}{3} = \frac{25\pi^2}{9} \cdot \cos \frac{\pi}{6} = \frac{25\pi^2}{18} \sqrt{3}$$

b) Die Kurve ist glatt, da die Geschwindigkeit  $\underline{\dot{x}}:=\frac{d\underline{x}}{d\overline{\varphi}}$  nirgends Null wird. Für das Geschwindigkeitsquadrat ergibt sich nämlich

$$\underline{\dot{x}}^2 = \dot{x}^2 + \dot{y}^2 = \dot{r}^2 + r^2 \ge 0 + (\pi^2)^2 > 0$$

Eine zulässsige Parameterdarstellung mit P als Anfangspunkt ist

$$x = x(\varphi) = r(\varphi) \cdot \cos \varphi = (\varphi^2 + \pi^2) \cdot \cos \varphi$$

$$y = y(\varphi) = r(\varphi) \cdot \sin \varphi = (\varphi^2 + \pi^2) \cdot \sin \varphi; \quad \varphi \in [-\frac{4}{3}\pi, \pi]$$

Durch die Transformation  $t=-\varphi$  erhält man daraus eine zulässsige Parameterdarstellung mit P als Endpunkt:

$$x = x(t) = (t^2 + \pi^2) \cdot \cos t, \ y = y(t) = -(t^2 + \pi^2) \cdot \sin t; \ t \in [-\pi, \frac{4}{3}\pi]$$

c) Im Punkt Y ist  $\varphi = \frac{\pi}{2}$ , also  $r = r(\frac{\pi}{2}) = \frac{\pi^2}{4} + \pi^2 = \frac{5\pi^2}{4}$ . Es ist  $\dot{r} = 2\varphi$ , also  $\dot{r}(\frac{\pi}{2}) = \pi$ . Die Tangente in Y hat die Steigung

$$m_Y = \frac{dy}{dx} = \frac{dr}{-r \cdot d\varphi} = -\pi \cdot \frac{4}{5\pi^2} = -\frac{4}{5\pi}$$

Die Gleichung der Tangente in Y ist damit

$$y = -\frac{4}{5\pi}x + \frac{5\pi^2}{4}$$

d) Der Doppelpunkt D muss für zwei Winkel  $\varphi_{D1}$  und  $\varphi_{D2} = \varphi_{D1} + 2\pi$  erreicht werden. Der Radius hat dort den gleichen Wert:

$$r(\varphi_{D1}) \stackrel{!}{=} r(\varphi_{D1} + 2\pi) \quad \Leftrightarrow \quad \varphi_{D1}^2 = (\varphi_{D1} + 2\pi)^2$$

$$\Leftrightarrow \quad \varphi_{D1}^2 = \varphi_{D1}^2 + 4\pi\varphi_{D1} + 4\pi^2 \quad \Leftrightarrow \quad 0 = 4\pi\varphi_{D1} + 4\pi^2 \quad \Leftrightarrow \quad \varphi_{D1} = -\pi$$

Es gibt demnach genau einen Doppelpunkt D und dieser entsteht für  $\varphi_{D1} = -\pi$  und  $\varphi_{D2} = +\pi$ . Für die umschlossene Fläche F gilt

$$F = \frac{1}{2} \int_{\varphi_{D1}}^{\varphi_{D2}} r^2 \, d\varphi = \frac{1}{2} \int_{-\pi}^{\pi} (\varphi^2 + \pi^2)^2 \, d\varphi = \int_{0}^{\pi} (\varphi^4 + 2\pi^2 \varphi^2 + \pi^4) \, d\varphi =$$

$$= \frac{1}{5} \pi^5 + 2\pi^2 \cdot \frac{1}{2} \pi^3 + \pi^5 = \pi^5 (\frac{1}{5} + \frac{2}{2} + 1) = \frac{28}{15} \pi^5$$

e) Der Kurventeil zwischen  $\varphi_{D1}$  und  $\varphi_{D2}$  ist geschlossen:

$$K_q: \quad r = r(\varphi) = \varphi^2 + \pi^2 \; ; \qquad \varphi \in [-\pi, \pi]$$

 $K_g$  ist doppelpunktfrei, da es außer Anfangs- und Endpunkt von  $K_g$  keine Doppelpunkte gibt. Die Kurve  $K_g$  ist aber nicht glatt, da die Tangenten in Anfangs- und Endpunkt nicht übereinstimmen. Die Steigung  $m_{D1}$  beim Winkel  $\varphi_{D1}$  ist

$$m_{D1} = \frac{dy}{dx} = \frac{-r \cdot d\varphi}{-dr} = \frac{r}{\dot{r}} = \frac{2\pi^2}{-2\pi} = -\pi$$

Bei  $\varphi_{D2}$  ist aus Symmetriegründen  $m_{D2} = -m_{D1} = \pi \neq m_{D1}$ .

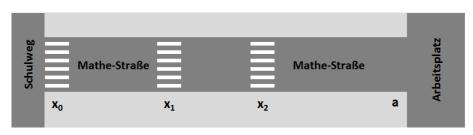
## Aufgabe 4. (30 Punkte)

a) Zeigen Sie, dass die vom Parameter  $a \in \mathbb{R}$  abhängige Funktion  $f_a : \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$  mit

$$f_a(x,y) = x^2 + (y-x)^2 + 2(a-y)^2$$

genau eine stationäre Stelle besitzt. Prüfen Sie, ob es sich um ein relatives Minimum, ein relatives Maximum oder um einen Sattelpunkt handelt.

- b) Begründen Sie, dass  $f_a$  unter der Nebenbedingung y=a ein absolutes Minimum besitzt. Bestimmen Sie dieses Minimum.
- c) Vom holprigen Schulweg führt die Mathe-Straße (der Länge a) direkt und absolut geradlinig zum schönen Arbeitsplatz, wie nachstehende Skizze zeigt. Am unteren Ende ( $x_0=0$ ) der Mathe-Straße befindet sich bereits ein Zebrastreifen, zwei weitere (bei  $x_1>x_0$  und  $x_2>x_1$ ) sollen hinzukommen. Dies soll so geschehen, dass entlang der Mathe-Straße die mittlere Entfernung zu einem Zebrastreifen möglichst klein ist.



Die mittlere Entfernung ergibt sich (wie in der folgenden Teilaufgabe nachgerechnet werden soll) zu  $d(x_1, x_2) = \frac{1}{4a} f_a(x_1, x_2)$ . Wie sind nun  $x_1$  und  $x_2$  zu wählen? Wie weit ist es dann im Mittel bis zum nächsten Überweg? Die Breite der Überwege ist zu vernachlässigen.

d) Schreiben Sie die Entfernung  $\delta(x,x_1,x_2) = \min_{0 \le i \le 2} |x-x_i|$  einer Stelle  $x \ge 0$  der Mathe-Straße zum nächstgelegenen Zebrastreifen als stückweise definierte lineare Funktion. Zeigen Sie, dass sich der mittlere Abstand  $d(x_1,x_2) := \frac{1}{a} \int\limits_0^a \delta(x,x_1,x_2) \ dx$  zum nächstgelegenen der drei Zebrastreifen zu  $d(x_1,x_2) = \frac{1}{4a} f_a(x_1,x_2)$  ergibt.

### Lösung

a) Die partiellen Ableitungen von  $f_a$  müssen 0 sein

$$\frac{\partial f_a}{\partial x}(x,y) = 2x - 2(y-x) = 2(2x-y) \stackrel{!}{=} 0 \iff y = 2x$$

$$\frac{\partial f_a}{\partial y}(x,y) = 2(y-x) - 4(a-y) = 2(3y-x-2a) \stackrel{!}{=} 0 \implies 5x - 2a = 0$$

Die eindeutige stationäre Stelle befindet sich also bei  $(x_S, y_S) = \frac{2}{5}a(1, 2)$ . Für die Determinante der Hesse-Matrix ergibt sich

$$|H_f| = \begin{vmatrix} 4 & -2 \\ -2 & 6 \end{vmatrix} = 24 - 4 = 20 > 0$$

Es handelt sich demnach um ein relatives Extremum, und zwar wegen  $\frac{\partial^2 f_a}{\partial x^2} = 4 > 0$  um ein Minimum. Der zugehörige Funktionswert ist  $f_a(\frac{2a}{5}, \frac{4a}{5}) = \frac{4a^2}{25} + \frac{4a^2}{25} + \frac{2a^2}{25} = \frac{2a^2}{5}$ .

b)  $g(x) := f_a(x, a) = x^2 + (a - x)^2 = 2x^2 - 2ax + a^2$  ist eine nach oben geöffnete Parabel, besitzt also ein absolutes Minimum. Aus  $g'(x) = 4x - 2a \stackrel{!}{=} 0$  ergibt sich, dass sich das absolute Minimum bei  $x = \frac{a}{2}$  befindet. Wegen  $g(a) = \frac{a^2}{2}$  ist das absolute Minimum von  $f_a$  unter der Nebenbedingung y = a der Punkt  $(\frac{a}{2}, a, \frac{a^2}{2})$ .

c) Wie angegeben, wird die zu minimierende mittlere Entfernung durch

$$d(x_1, x_2) = \frac{1}{4a} f_a(x_1, x_2) = \frac{1}{4a} (x_1^2 + (x_2 - x_1)^2 + 2(a - x_2)^2)$$

gegeben, für  $0 < x_1 < x_2 \le a$ . Wegen der Stetigkeit von  $f_a$  gilt dies auch am Rand dieses Bereiches, also auf der kompakten Menge  $M_a := \{(x,y) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \le x \le y \le a\}$ . Die stetige Funktion d besitzt auf  $M_a$  nach Weierstraß ein absolutes Minimum.

Dieses Minimum liegt nicht bei  $x_1 = 0$  oder  $x_1 = x_2$ , weil dies das Zusammenfallen zweier Überwege bedeutet. Das ist offenbar schlechter als einen davon an einer beliebigen anderen Stelle anzulegen. Auf dem Rand  $x_2 = a$  ist die mittlere Entfernung  $\left(\frac{a^2}{2}\right)$  größer als an der stationären Stelle  $\left(\frac{2a^2}{5}\right)$ , wie in den Aufgabenteilen a) und b) nachgerechnet.

Es muss also  $x_1 = \frac{2a}{5}$  und  $x_2 = \frac{4a}{5}$  gewählt werden. Die mittlere Entfernung zu einem Zebrastreifen ist dann  $d(x_1, x_2) = \frac{1}{4a} \cdot \frac{2a^2}{5} = \frac{a}{10}$ .

d) Es ist

$$\delta(x, x_1, x_2) = \begin{cases} x & \text{für } 0 \le x \le \frac{x_1}{2} \\ x_1 - x & \text{für } \frac{x_1}{2} \le x \le x_1 \\ x - x_1 & \text{für } x_1 \le x \le \frac{x_1 + x_2}{2} \\ x_2 - x & \text{für } \frac{x_1 + x_2}{2} \le x \le x_2 \\ x - x_2 & \text{für } x_2 \le x \end{cases}$$

$$a \cdot d(x_1, x_2) = \int_0^{\frac{x_1}{2}} x \, dx + \int_0^{x_1} (x_1 - x) \, dx + \int_{x_1}^{\frac{x_1 + x_2}{2}} (x - x_1) \, dx + \int_{x_2}^{x_2} (x_2 - x) \, dx + \int_{x_2}^a (x_2 - x) \, dx = \frac{1}{2} \left[ x^2 \right]_0^{\frac{x_1}{2}} - \frac{1}{2} \left[ (x_1 - x)^2 \right]_{\frac{x_1}{2}}^{x_1} + \int_{x_2}^{x_2} \left[ (x_1 - x)^2 \right]_{x_2}^{x_2} + \int_{x_2}^{x_2} \left[ (x_1 - x)^2 \right]_{x_2}^{x_2} + \int_{x_2}^{x_2} \left[ (x_1 - x)^2 \right]_{x_2}^{x_2} = \int_0^1 \left[ \frac{x_1^2}{4} + \frac{x_1^2}{4} + \frac{(x_2 - x_1)^2}{4} + \frac{(x_2 - x_1)^2}{4} + (a - x_2)^2 \right] = \int_0^1 \left[ x_1^2 + (x_2 - x_1)^2 + 2(a - x_2)^2 \right]$$